附加不同形式调谐质量惯容系统的高耸烟囱 轻量化减震控制

张力^{1,2},张瑞甫^{1,2},薛松涛^{2,3},谢丽宇²

(1.同济大学土木工程学院土木工程防灾减灾全国重点实验室,上海 200092;2.同济大学土木工程学院结构防灾减灾工程系,上海 200092;3.日本东北工业大学建筑系,仙台 982-8577)

摘要:附加调谐质量阻尼器是烟囱结构的一种传统减震控制方法,然而其通常需要较大的附加质量及额外的安装空间,这为施工安装带来不便。本文提出附加调谐质量惯容系统(TMIS)控制高耸烟囱的地震响应,以利用惯容元件的表观质量效果实现轻量化减震目标。同时,考虑烟囱高阶模态对其地震响应不容忽视的影响,提出沿烟囱高度 布置的分布式TMIS以实现多模态控制效果。建立了基于两种不同惯容子系统的TMIS力学模型及相应的附加分 布式TMIS烟囱运动方程。以金井清谱为随机地震激励输入,并基于改进的定点理论提出了分布式TMIS的部分 设计参数简化假设,提出了基于需求的分布式TMIS烟囱结构多模态优化设计方法。通过实例验证了所建议设计 方法的有效性,并对比检验了分布式TMIS的轻量化及多模态控制效果,通过参数分析检验了所采用的改进定点理 论简化的合理性。结果表明:所建议的设计方法可以按照预定目标发挥两种分布式TMIS的减震性能,两种分布式 TMIS均显示了明显的轻量化减震效果。

关键词:减震;惯容;烟囱;多模态控制;调谐
 中图分类号:TU352.1;TU318 文献标志码:A
 DOI: 10.16385/j.cnki.issn.1004-4523.2024.03.011

引 言

烟囱结构是工业建筑中排放烟气的重要构筑 物,其安全性对于生产生活及社会经济具有重要意 义^[1]。然而,过去数十年间的震害调查表明,作为一 种高耸细长型结构,烟囱在地震作用下极易发生破 坏,直接或间接造成了巨大的经济损失^[24]。针对高 耸结构的抗震性能提升问题,已有学者建议了如附 加拉索阻尼器^[5]、黏滞阻尼器^[6]及调谐质量阻尼器 (Tuned Mass Damper, TMD)^[7]等减震方案, 而对于 烟囱这类高耸特种结构而言,使用TMD的减震方 案更为常见。Brownjohn等^[8]基于实时性能监测系 统的监测数据验证了顶部附加TMD的183m烟囱 结构的减震有效性。Longarini等¹⁹则通过有限元模 拟分析了顶部悬挂 TMD 烟囱结构的减震性能提升 效果。Elias 等^[10]建议了沿烟囱高度方向分布式布 置TMD的减震方案,以应对高耸烟囱的高阶模态 在结构地震响应中比重较大的问题。其分析结果表 明,对比单个 TMD 烟囱减震结构,附加分布式

文章编号:1004-4523(2024)03-0464-12

TMD的烟囱减震效果更佳。尽管相关研究已证明 附加TMD可有效抑制烟囱地震响应,但是TMD所 需要的调谐质量往往较大,从施工安装及检修更换 的角度而言往往会带来不便。

近年来,具有表观质量放大效果的惯容减震技 术受到了学者们的重点关注[11-14]。惯容元件是一种 两端点的加速度相关型控制元件,其通过相关机制 可将装置两端点间的运动转化为数千倍于装置自身 物理质量的表观质量[14-16]。相较于惯容装置的表观 质量,其自身的物理质量可忽略不计。以惯容为核 心控制元件的减震装置称为惯容系统,可从惯性、刚 度及阻尼三个方面对结构的动力特性进行灵活调 整,具有表观质量放大及阻尼增效等特征[16-18]。通 过将惯容系统引入调谐减震装置,利用惯容的表观 质量效果替代部分调谐质量的功能而不增加减震装 置的附加物理质量,从而提供了一种轻量化的减震 方式^[19]。Garrido等^[20]通过将TMD中的阻尼元件替 换为惯容系统,提出了旋转惯性双调谐质量阻尼器 (Rotational Inertia Double Tuned Mass Damper, RIDTMD),并通过分析表明同等质量情况下

收稿日期: 2022-08-30; 修订日期: 2022-10-13

基金项目:国家自然科学基金资助项目(51978525);政府间国际科技创新合作重点专项(2021YFE0112200);中国地震局 地震工程与工程振动重点实验室重点专项(2020EEEVL0401,2019EEVL03)。

RIDTMD 的减震效果优于经典的 TMD。Marian 等^[21]将接地的惯容与TMD相连,提出了调谐质量 阻尼惯容器(Tuned Mass Damper Inerter, TMDI)以 实现轻量化减震。需要指出的是,TMDI中惯容接 地的做法使得惯容元件退化为绝对加速度相关的普 通质量元件,相当于舍弃了惯容两端点惯性特征的 重要特点,其力学原理与TMD没有本质的区别,且 接地的安装形式具有一定的局限性^[19]。在Garrido 等^[20]关于 RIDTMD 的研究中未明确该装置的轻量 化特点,张瑞甫等^[19]在RIDTMD的基础上结合不同 的惯容系统提出具有轻量化特性的广义调谐质量惯 容系统(Tuned Mass Inerter System, TMIS),并结 合单自由度体系提出了基于需求的设计方法。杨涵 等^[22]将TMIS用于烟囱结构的风振控制,分析表明 TMIS 相较于经典的 TMD 具有更高的减振效率。 但该研究并未考虑烟囱的高阶模态影响。Zhang 等^[23]考虑了烟囱的高阶模态影响,将TMIS用于烟 囱结构地震响应的多模态减震设计。然而,以上研 究仅采用单一形式的 TMIS, 未对比不同形式 TMIS 的减震性能,且地震激励采用简单的白噪声假设,未 考虑场地影响。

针对以上问题,本文建议在烟囱上附加分布式 TMIS以实现其地震响应的轻量化多模态减震控 制。采用具有不同力学拓扑形式的混联型惯容子系 统的调谐质量惯容系统(TMIS),建立了附加分布 式TMIS烟囱减震结构的运动方程。为实现轻量化 减震效果,以随机均方意义下调谐质量最小化为目 标,提出了基于需求的不同形式TMIS烟囱减震结 构轻量化优化控制设计流程。以某烟囱结构为算 例,对比分析了不同力学拓扑形式下TMIS的轻量 化减震效果,验证了所建议设计方法轻量化及多模 态控制的有效性。

1 理论基础

1.1 调谐质量惯容系统(TMIS)力学模型

作为惯容系统中的核心部件,惯容元件的力学 模型示意图可见图1,其出力F_{in}与两端点间的相对 加速度成正比,表示为:

$$F_{\rm in} = m_{\rm in} (\ddot{u}_1 - \ddot{u}_2) \tag{1}$$

式中 *m*_{in}为惯容系数(或表观质量),其量纲同质量;*ü*₁和*ü*₂分别表示惯容元件的左端点和右端点加速度。

得益于惯容元件的表观质量效果,其可在不显 著增大主体结构物理质量的前提下改变结构惯性特征,吸收结构振动能量。基于此特征,惯容系统可结



Fig. 1 Schematic diagram of the mechanical model of inerter element

合传统的调谐质量减震装置使用,利用其表观质量 放大特性显著降低调谐质量的需求,从而达到轻量 化减震目的。采用惯容子系统替换经典TMD中的 阻尼元件,图2给出了基于两类混联型惯容子系统 的调谐质量惯容系统(TMIS)的力学模型。其中,*k*₁ 为调谐弹簧的刚度;*m*₁为调谐质量;*c*₄和*k*₅分别为惯 容子系统中阻尼元件的阻尼系数和弹簧刚度;*x*₀和 *x*₁分别为TMIS的左端点和调谐质量的绝对位移; *x*₅为惯容子系统中弹簧左端点的绝对位移。不同于 经典TMD中的阻尼元件,图2所示TMIS中的混联 型惯容子系统同时具备能量吸收及耗散效果,进而 提供高效的减震控制效果。



图2 调谐质量惯容系统(TMIS)力学模型

Fig. 2 Mechanical model of Tuned Mass Inerter System (TMIS)

图 2 中 TMIS 的总出力 F_{τ} 为:

$$F_{t} = F_{s} + k_{s}(x_{t} - x_{0}) \tag{2}$$

式中 F_s 为惯容子系统的出力,对于混联 I 型惯容 系统(SPIS-I)表示为:

 $F_{s} = c_{d}(\dot{x}_{1} - \dot{x}_{s}) + k_{s}(x_{1} - x_{s}) = m_{in}(\ddot{x}_{s} - \ddot{x}_{0}) (3)$ 对于混联 II 型惯容系统(SPIS-II)表示为: $F_{s} = k_{s}(x_{1} - x_{s}) = c_{d}(\dot{x}_{s} - x_{0}) + m_{in}(\ddot{x}_{s} - \ddot{x}_{0}) (4)$

1.2 附加分布式TMIS烟囱结构运动方程

本文通过在烟囱上附加TMIS以达到轻量化减

震性能提升的目的,考虑到地震作用下高耸烟囱的 高阶模态对其动力响应的影响不容忽视,进而建议 沿烟囱高度方向布置分布式TMIS以达到多模态控 制效果。拟采用 n个TMIS控制烟囱结构的前 n阶 模态,基于两类不同惯容子系统的分布式TMIS烟囱 减震结构力学模型可见图 3。图 3 中 D₁和 D_N分别为 烟囱底部和顶部的截面直径,H为烟囱高度。针对烟 囱主体结构,本研究采用集中质量模型模拟其动力 行为,其示意图如图 3(b)所示。结构的质量矩阵 M^{*}_p 及刚度矩阵 K^{*}_p通过二维梁单元的单元质量矩阵 M^{*}_p 及刚度矩阵 K_p^e 进行叠加获得。同时为简化计算,采 用静力缩聚方法对烟囱结构的转动自由度 θ_j 进行缩 减而仅保留平动自由度,进而得到缩聚后的结构质 量矩阵 M_p 及刚度矩阵 K_p 。结构的阻尼矩阵 C_p 则通 过瑞利法获得。烟囱原结构的运动方程表示为:

 $M_{p}\ddot{x} + C_{p}\dot{x} + K_{p}x = -M_{p}\tau_{p}\ddot{x}_{g} \qquad (5)$ 式中 $x = \{x_{1} \ x_{2} \ \cdots \ x_{N}\}^{T}$ 为烟囱的节点位移 矢量; \dot{x} 和 \ddot{x} 分别为对应节点的速度和加速度矢量; $\tau_{p} = \{1 \ 1 \ \cdots \ 1\}^{T}$ 为影响系数矢量; \ddot{x}_{g} 为地面运 动加速度。



Fig. 3 Mechanical models of chimneys damping structure with two kinds of distributed TMISs

需要指出的是,尽管以下分析是基于二维结构 进行的,但相关分析方法与结果是适用于实际的三 维烟囱结构的。在TMIS装置的实际应用中,相关 参数应根据最不利方向的二维分析结果获得,调谐 质量块应为围绕烟囱外筒壁设置的质量环,弹簧、阻 尼及惯容部件则应均匀分布于质量环与烟囱外筒壁 之间。考虑分布式TMIS烟囱减震结构的动力平 衡,可求得结构运动方程:

$$M\ddot{X} + C\dot{X} + KX = -M_{g}\tau\ddot{x}_{g} \qquad (6)$$

式中 *M*,*C*和*K*分别为分布式 TMIS 烟囱减震结构的质量、阻尼和刚度矩阵;*X*,*X*和*X*分别为烟囱 减震结构的加速度、速度和位移矢量;*M*_g为对应于 地面运动等效惯性的质量矩阵;*r*为烟囱减震结构 影响系数矢量。

对于分布式TMIS烟囱减震结构,以上矩阵及 矢量可分别表示为:

$$M = \begin{bmatrix} M_{\rm p} & 0 \\ 0 & M_{\rm l} \end{bmatrix}_{(N+2n) \times (N+2n)}$$
(7)

$$C = \begin{bmatrix} C_{p} + C_{111} & C_{112} \\ C_{121} & C_{122} \end{bmatrix}_{(N+2n) \times (N+2n)}$$
(8)

$$K = \begin{bmatrix} K_{p} + K_{111} & K_{112} \\ K_{121} & K_{122} \end{bmatrix}_{(N+2n) \times (N+2n)}$$
(9)

$$\boldsymbol{M}_{\mathrm{g}} = \begin{bmatrix} \boldsymbol{M}_{\mathrm{p}} & \boldsymbol{0} \\ \boldsymbol{0} & \boldsymbol{M}_{\mathrm{T}} \end{bmatrix}_{(N+2n)\times(N+2n)}$$
(10)

$$X = \{x_1 \quad \cdots \quad x_N \quad x_{\mathfrak{t},1} \quad x_{\mathfrak{s},1} \quad \cdots \quad x_{\mathfrak{s},n} \quad x_{\mathfrak{t},n}\}$$
(11)

$$\boldsymbol{\tau} = \left\{ \boldsymbol{\tau}_{\mathrm{p}} \quad 1 \quad 0 \quad \cdots \quad 1 \quad 0 \quad \cdots \quad 1 \quad 0 \right\}^{\mathrm{T}} (12)$$

当烟囱附加的分布式 TMIS 中采用混联 I 型惯

容子系统时,式(7)~(10)中相关的分块矩阵可分别 表示为:

$$\boldsymbol{M}_{1} = \begin{bmatrix} m_{\text{in},1} + m_{\text{t},1} & -m_{\text{in},1} & \cdots & 0 & 0 \\ -m_{\text{in},1} & m_{\text{in},1} & \vdots & \vdots \\ \vdots & \vdots & & & \\ 0 & \cdots & m_{\text{in},n} + m_{\text{t},n} & -m_{\text{in},n} \\ 0 & \cdots & -m_{\text{in},n} & m_{\text{in},n} \end{bmatrix}_{2n \times 2n}$$
(13)

$$C_{\Pi 1} = \begin{bmatrix} \chi_1 & \chi_2 & \cdots & \chi_n \end{bmatrix} \cdot \operatorname{diag} \{ c_{d,1} & c_{d,2} & \cdots & c_{d,n} \} \cdot \begin{bmatrix} \chi_1 & \chi_2 & \cdots & \chi_n \end{bmatrix}^{\mathrm{T}}$$
(14)

$$C_{112} = \begin{bmatrix} \mathbf{0}_{N \times 1} & \boldsymbol{\chi}_1 & \mathbf{0}_{N \times 1} & \boldsymbol{\chi}_2 & \cdots & \mathbf{0}_{N \times 1} & \boldsymbol{\chi}_n \end{bmatrix} \cdot \operatorname{diag} \{ \mathbf{0} - c_{d,1} & \mathbf{0} - c_{d,2} & \cdots & \mathbf{0} & -c_{d,n} \}, C_{121} = C_{112}^{\mathrm{T}}$$
(15)
$$C_{122} = \operatorname{diag} \{ \mathbf{0} - c_{d,1} & \mathbf{0} - c_{d,2} & \cdots & \mathbf{0} - c_{d,n} \}$$
(16)

$$K_{111} = \begin{bmatrix} \chi_1 & \chi_2 & \cdots & \chi_n \end{bmatrix} \cdot \operatorname{diag} \{ k_{t,1} + k_{s,1} & k_{t,2} + k_{s,2} & \cdots & k_{t,n} + k_{s,n} \} \cdot \begin{bmatrix} \chi_1 & \chi_2 & \cdots & \chi_n \end{bmatrix}^{\mathrm{T}}$$
(17)

$$K_{112} = \begin{bmatrix} \chi_1 & \chi_1 & \chi_2 & \chi_2 & \cdots & \chi_n & \chi_n \end{bmatrix} \cdot \operatorname{diag} \{ -k_{t,1} & -k_{s,1} & -k_{t,2} & -k_{s,2} & \cdots & -k_{t,n} & -k_{s,n} \}, K_{121} = K_{112}^{\mathrm{T}}$$
(18)

$$\mathbf{K}_{122} = \text{diag} \{ R_{t,1} \ R_{s,1} \ R_{t,2} \ R_{s,2} \ \cdots \ R_{t,n} \ R_{s,n} \}$$
(19)

$$\boldsymbol{M}_{\rm T} = {\rm diag}\{m_{\rm t,1} \ 0 \ m_{\rm t,2} \ 0 \ \cdots \ m_{\rm t,n} \ 0\}$$
(20)

式(14)~(18)中的列向量 χ_1 表示烟囱上第*i*个 TMIS的位置指示向量,其第*i*个元素为1,其余元素 均为0。 χ_n 表示第*n*个 TMIS的位置指示向量,*n*为 附加的 TMIS 总个数。

根据图 3(c)和(d)可知,分布式 TMIS 烟囱减震 结构中混联 I 型惯容子系统与混联 II 型惯容子系统 的力学拓扑形式仅阻尼元件的相对位置发生了变 化,其余力学元件位置均相同。因此,分布式混联 II 型 TMIS 烟囱减震结构的 *M*,*K*及*M*_g矩阵与分布式 混联 I 型 TMIS 烟囱减震结构相同,可根据式(13) 及式(17)~(20)分别计算相应的分块矩阵,而其对 应的*C*矩阵中的分块矩阵可分别表示为:

$$C_{111} = \mathbf{0}_{N \times N} \tag{21}$$

$$C_{112} = \mathbf{0}_{N \times 2n}, \ C_{121} = C_{112}^{\mathrm{T}}$$
(22)

$$\begin{bmatrix} C_{d,1} & C_{d,1} & \cdots & 0 & 0 \end{bmatrix}$$

$$C_{122} = \begin{bmatrix} c_{d,1} & c_{d,1} & \vdots & \vdots \\ c_{d,1} & c_{d,1} & \vdots & \vdots \\ \vdots & \vdots & & & \\ 0 & \cdots & c_{d,n} & c_{d,n} \\ 0 & \cdots & c_{d,n} & c_{d,n} \end{bmatrix}_{2n \times 2n}$$
(23)

1.3 结构体系响应计算

本文考虑地面激励的随机特性进行烟囱减震结构的优化设计,随机地震动激励采用经典的金井清 谱^[24],其功率谱密度函数表示为:

$$S_{g}(\omega) = \frac{\omega_{g}^{4} + 4\zeta_{g}^{2}\omega^{2}\omega_{g}^{2}}{\left(\omega_{g}^{2} - \omega^{2}\right)^{2} + 4\zeta_{g}^{2}\omega^{2}\omega_{g}^{2}}S_{0} \qquad (24)$$

式中 ω 为激励频率; ω_g 和 ζ_g 分别表示结构场地的 频率和阻尼比; S_0 表示基岩白噪声激励的谱强度。 对于硬土场地, ω_g 和 ζ_g 可分别取15 rad/s和0.6;而 对于软土场地, ω_g 和 ζ_g 则可分别取5 rad/s和0.2。

式(24)的状态空间形式可表示为:

$$\begin{cases} \dot{x}_{q} = A_{q} x_{q} + E_{q} u \\ \ddot{x}_{g} = C_{q} x_{q} \end{cases}$$
(25)

式中 u表示零均值的基岩高斯白噪声时程; x_q 为状态向量; A_q , E_q 和 C_q 为状态矩阵,可分别表示为:

$$A_{q} = \begin{bmatrix} 0 & 1 \\ -\omega_{g}^{2} & -2\zeta_{g}\omega_{g} \end{bmatrix}$$
(26)

$$\boldsymbol{E}_{q} = \begin{bmatrix} 0 & 1 \end{bmatrix}^{\mathrm{T}} \tag{27}$$

$$C_{q} = \begin{bmatrix} -\omega_{g}^{2} & -2\zeta_{g}\omega_{g} \end{bmatrix}$$
(28)

为方便求解结构的随机响应,重写式(6)获得分 布式TMIS烟囱减震结构的状态空间方程:

$$\begin{cases} \dot{x}_{s} = A_{s} x_{s} + E_{s} \ddot{x}_{g} \\ z_{s} = C_{s} x_{s} \end{cases}$$
(29)

式中 $x_s = \begin{bmatrix} X^T & \dot{X}^T \end{bmatrix}^T$ 为烟囱减震结构位移及速度的状态矢量; z_s 为烟囱减震结构位移响应的输出 矢量; A_s , E_s 和 C_s 为相关的结构状态矩阵,可分别根据以下公式求得:

$$\boldsymbol{A}_{s} = \begin{bmatrix} \boldsymbol{0}_{N+2n} & \boldsymbol{I}_{N+2n} \\ -\boldsymbol{M}^{-1}\boldsymbol{K} & -\boldsymbol{M}^{-1}\boldsymbol{C} \end{bmatrix}$$
(30)

$$E_{s} = \begin{bmatrix} 0_{(N+2n)\times 1} \\ -M^{-1}M_{g}\tau \end{bmatrix}$$
(31)

$$C_{s} = \begin{bmatrix} \mathbf{I}_{N+2n} & \mathbf{0}_{N+2n} \end{bmatrix}$$
(32)

将式(25)与(29)结合,可得到考虑金井清谱的 烟囱减震结构的扩展状态空间方程:

$$\begin{aligned}
\dot{x} &= Ax + Eu \\
z &= C_z x
\end{aligned} (33)$$

式中 $x = [x_s^T \ x_q^T]^T$ 为状态矢量; z为响应输出矢量; $A, E \to C_s$ 为结构状态矩阵,可分别表示为;

$$A = \begin{bmatrix} A_{s} & E_{s}C_{q} \\ 0_{2 \times (N+2n)} & A_{q} \end{bmatrix}$$
(34)

$$E = \begin{bmatrix} \mathbf{0}_{(N+2n)\times 1} \\ E_{q} \end{bmatrix}$$
(35)

$$C_{z} = \begin{bmatrix} C_{s} & \mathbf{0}_{(N+2n)\times 2} \end{bmatrix}$$
(36)

于是,结构响应输出矢量z的协方差矩阵K_z可表示为:

$$K_z = C_z P C_z^{\mathrm{T}} \tag{37}$$

式中 矩阵 P为状态协方差矩阵,可通过求解下式的李雅普诺夫方程获得:

$$\boldsymbol{A}\boldsymbol{P} + \boldsymbol{P}\boldsymbol{A} + 2\pi\boldsymbol{S}_{0}\boldsymbol{E}\boldsymbol{E}^{\mathrm{T}} = 0 \qquad (38)$$

协方差矩阵*K*_z中包含烟囱减震结构所有节点 的位移随机响应,其第*j*个对角线元素的平方根即 结构第*j*个节点位移响应的均方根*σ*_{z,i},表示为:

 $\sigma_{z,j} = \mathbf{n}_j^{\mathrm{T}} \mathbf{K}_z \mathbf{n}_j$ (39) 式中 \mathbf{n}_j 为第j个元素为1、其余元素为0的位置 向量。

2 减震控制设计方法

2.1 设计参数

对于采用分布式 TMIS 进行多模态控制的烟囱 减震结构,需要确定所布置的 TMIS 的位置。本文 建议根据模态分析所得的结构振型确定 TMIS 的布 置位置,布置原则为:(1)所控制的结构每阶模态均 对应单个不同的 TMIS;(2)控制结构第*i*阶模态的 第*i*个 TMIS 应布置于结构第*i*阶振型幅值最大或较 大的节点上;(3)为避免单个位置的减震装置较重, 用于控制不同阶结构模态的 TMIS 不布置于同一位 置,即根据不同阶模态振型最大幅值所确定的位置 若相同,则对应控制更高阶模态的 TMIS 应布置于 振型幅值仅次于其最大幅值的节点。

在确定分布式TMIS的布置位置之后,还需确 定所布置各TMIS的设计参数。为方便使用,定义 第*i*个TMIS的无量纲化参数:

$$\mu_{\mathrm{t},i} = \frac{m_{\mathrm{t},i}}{M_{\mathrm{eq},i}}, \mu_{\mathrm{in},i} = \frac{m_{\mathrm{in},i}}{m_{\mathrm{t},i}}, \lambda_{\mathrm{s},i} = \frac{\omega_{\mathrm{s},i}}{\omega_{\mathrm{t},i}},$$
$$\lambda_{\mathrm{t},i} = \frac{\omega_{\mathrm{t},i}}{\omega_{i}}, \zeta_{\mathrm{d},i} = \frac{c_{\mathrm{d},i}}{2\sqrt{m_{\mathrm{t},i}k_{\mathrm{t},i}}} \tag{40}$$

式中 $\mu_{t,i},\mu_{in,i},\lambda_{s,i},\lambda_{t,i}$ 和 $\zeta_{d,i}$ 分别为第*i*个TMIS的 调谐质量比、惯质比、内部频率比、名义自振频率比 和名义阻尼比; $\omega_{s,i} = \sqrt{k_{s,i}/m_{in,i}}$ 为惯容子系统的名 义频率; $\omega_{t,i} = \sqrt{k_{t,i}/m_{t,i}}$ 为第*i*个TMIS的名义频率; ω_i 为烟囱结构第*i*阶自振频率; $M_{eq,i} = f_{nor,i}^T M_p f_{nor,i}$ 为结构第*i*阶模态质量; $f_{nor,i}$ 为归一化的结构第*i*阶振型,可通过令第*i*个TMIS安装节点的振型幅值为单位1确定。

由图 3 可知,针对所安装的分布式 TMIS,需要 确定的设计参数数目为 5n。为简化优化设计的计

算过程,本文建议采用改进的定点理论^[25]确定 TMIS的部分优化设计参数。于是,对于分布式混 联 I型TMIS,其部分设计参数可表示为:

$$\mu_{\text{in},i} = \frac{\mu_{\text{t},i} - 1 + \sqrt{\mu_{\text{t},i}^2 + 6\mu_{\text{t},i} + 1}}{2(1 + \mu_{\text{t},i})} \qquad (41)$$

$$\lambda_{s,i} = \sqrt{\frac{2(1+\mu_{t,i})}{1+3\mu_{t,i}+\sqrt{\mu_{t,i}^2+6\mu_{t,i}+1}}} \quad (42)$$

$$\lambda_{\mathrm{t},i} = \sqrt{\frac{1 + 3\mu_{\mathrm{t},i} + \sqrt{\mu_{\mathrm{t},i}^2 + 6\mu_{\mathrm{t},i} + 1}}{\left(1 + \mu_{\mathrm{t},i}\right)^2 \left(1 + \mu_{\mathrm{t},i} + \sqrt{\mu_{\mathrm{t},i}^2 + 6\mu_{\mathrm{t},i} + 1}\right)}}$$
(43)

根据改进的定点理论,分布式混联Ⅱ型TMIS的部分设计参数可表示为:

$$\mu_{\text{in},i} = \frac{2\mu_{\text{t},i}}{\left(1 + 2\mu_{\text{t},i}\right)^2} \tag{44}$$

$$\lambda_{\mathrm{s},i} = 1 + 2\mu_{\mathrm{t},i} \tag{45}$$

$$a_{t,i} = \sqrt{\frac{1}{(1 + \mu_{t,i})(1 + 2\mu_{t,i})}}$$
(46)

根据式(41)~(46)确定第*i*个TMIS的 $\mu_{t,i}$ 和 $\zeta_{d,i}$ 数值之后,则可求解其所有参数。为进一步简化优化设计,假定附加分布式TMIS的调谐质量比 $\mu_{t,i}$ 及名义阻尼比 $\zeta_{d,i}$ 的参数分布与烟囱原结构安装节点的位移响应成正比,即

$$\mu_{\mathrm{t},i} = \psi_i^\beta \tilde{\mu}_{\mathrm{t}}, \quad \zeta_{\mathrm{d},i} = \psi_i^\beta \zeta_{\mathrm{d}} \tag{47}$$

式中 $\tilde{\mu}_{i} \pi \tilde{\xi}_{i}$ 分别为广义的调谐质量和阻尼比; β 为参数相关指数(可通过试算确定,建议取值范围为 1~5); ϕ_{i} 为关于烟囱顶部节点位移的归一化位移参数,可表示为:

$$\psi_i = \frac{\sigma_{z0,i}}{\sigma_{z0,N}} \tag{48}$$

式中 $\sigma_{z0,i}$ 和 $\sigma_{z0,N}$ 分别为烟囱原结构中安装第 *i* 个 TMIS 的节点的位移均方根响应和结构顶部位移均 方根响应。

基于上述假设,分布式 TMIS 的设计参数获取 简化为求解 $\tilde{\mu}_{t}$ 和 $\tilde{\xi}_{d}$ 的数值,记待求解参数集为 $\varphi = \{\tilde{\mu}_{t}, \tilde{\xi}_{d}\}_{\circ}$

2.2 优化设计策略

考虑到地震作用下高耸烟囱结构的破坏与其位 移响应联系密切^[26],同时,参考基于性能需求的设计 思想,本文以烟囱的顶部位移作为性能目标。定义 位移减震比γ_D作为性能指标,表示为:

$$\gamma_{\rm D} = \frac{\sigma_{z,N}}{\sigma_{z0,N}} \tag{49}$$

式中 $\sigma_{z,N}$ 为附加分布式 TMIS 烟囱减震结构的顶

部位移均方根响应。

如前所述,基于惯容系统的表观质量效果,本文 所建议的TMIS具有轻量化减震特性。为充分发挥 TMIS的轻量化减震控制优势,本文在实现烟囱位 移性能需求的条件下,以减震装置附加质量最小作 为优化目标,记目标函数为 $J(\varphi) = \tilde{\mu}_{to}$ 于是,根据 附加分布式TMIS的轻量化设计原则,烟囱减震结 构的优化问题可表述为:

$$\varphi = \arg \min J(\varphi),$$
s. t.
$$\begin{cases} \gamma_{\rm D}(\varphi) \leqslant \gamma_{\rm D, lim} \\ \varphi_{\rm min} \leqslant \varphi \leqslant \varphi_{\rm max} \end{cases}$$
(50)

式中 γ_{D,lim}为烟囱位移减震比需求;下标"max"和 "min"分别为待求解参数取值的上限和下限。

式(50)描述了一个非线性约束的单目标多变量 优化问题,本文采用 MATLAB 的内置函数"fmincon"求解该问题,优化算法采用序列二次规划方法 (Sequential Quadratic Programming, SQP)。

根据2.1节介绍的分布式TMIS设计参数简化 及本节得到的优化设计公式,可总结得到分布式 TMIS烟囱减震结构的设计方法。设计流程可见 图4,主要设计步骤为:

(1)对烟囱原结构进行模态分析,确定附加分布 式TMIS的布置位置及参数分布模式,并根据性能 需求确定性能目标;

(2)针对附加TMIS所采用的惯容子系统,确定 相应的参数简化公式,并根据式(50)建立优化设计 方程;

(3)求解优化设计方程,获取设计参数;

(4)采用动力时程分析检验分布式 TMIS 烟囱
 减震结构性能及多模态控制效果。若满足要求则完成设计,否则修改参数相关指数β的取值或改变参数分布模式(如采用等质量比分布模式),重复(1)~
 (3)步直至满足性能需求。





Fig. 4 Optimal design flowchart of the parameters of distributed TMIS

3 算例分析

3.1 烟囱结构模型概况

为说明所建议的多模态优化设计方法并检验分 布式TMIS的轻量化多模态减震效果,针对某烟囱结 构进行减震设计以提升其结构性能。某300m高钢 筋混凝土烟囱结构,其混凝土弹性模量和密度分别 取为2.5×10¹⁰ N/m²和2400 kg/m³,结构阻尼比取为 0.05。依据结构特征,将烟囱分为24个长度为 12.5m的等效梁单元进行数值模拟,相关尺寸信息 如表1所示。

表1 烟囱结构的尺寸信息

Tab. 1 Information of sizes of the chimney structure

编号	截面高度	筒壁外侧直径	筒壁内侧直径	截面厚度
	H/m	D/m	d/m	t/m
24	300.0	21.2	20.4	0.4
23	287.5	21.2	20.4	0.4
22	275.0	21.2	20.4	0.4
21	262.5	21.2	20.4	0.4
20	250.0	21.2	20.4	0.4
19	237.5	21.2	20.4	0.4
18	225.0	21.2	20.4	0.4
17	212.5	21.2	20.4	0.4
16	200.0	21.2	20.4	0.4
15	187.5	21.2	20.4	0.4
14	175.0	21.2	20.0	0.6
13	162.5	22.1	20.9	0.6
12	150.0	23.0	21.7	0.65
11	137.5	23.9	22.6	0.65
10	125.0	24.8	23.5	0.65
9	112.5	25.7	24.3	0.7
8	100.0	26.6	25.2	0.7
7	87.5	27.5	26.1	0.7
6	75.0	28.4	26.9	0.75
5	62.5	29.3	27.8	0.75
4	50.0	30.2	28.7	0.75
3	37.5	31.1	29.5	0.8
2	25.0	32.0	30.4	0.8
1	12.5	32.9	31.3	0.8
0	0	33.8	32.2	0.8

根据 1.2 节的建议,建立 24 自由度的集中质 量模型以模拟烟囱结构的动力行为。假定烟囱的 基础是固定的,忽略土-结构相互作用的影响。考 虑本文的主要研究目的是检验 TMIS 的轻量化减 震效果,为简化考虑将分析聚焦于烟囱上部结构。 关于土-结构相互作用对 TMIS 轻量化减震效果的 影响,有待未来进一步研究。为验证所建立集中 质量模型的可靠性,基于表1中的结构尺寸采用 ANSYS软件建立烟囱的有限元模型,结构单元采 用SHELL63壳单元。烟囱结构的集中质量模型 及ANSYS有限元模型*x*-z平面振动经过模态分析 后的前三阶自振频率对比如表2所示,前三阶振 型对比如图5所示。由对比可知,采用不同建模 方式的烟囱结构频率差距较小,振型形状也基本 吻合,因而验证了所采用的集中质量简化模型的 可靠性。

表2 不同烟囱模型的自振频率对比

Tab. 2 Comparisons between natural frequencies of different chimney models

	自振频率/Hz				
侯望	一阶	二阶	三阶		
集中质量模型	0.286	1.085	2.637		
ANSYS模型 <i>x</i> -z平面	0.294	1.099	2.664		
误差/%	0.35	1.29	1.02		



图 5 烟囱结构 ANSYS 有限元模型与集中质量模型振型对比

Fig. 5 Comparisons of modal shapes between the finite element model using ANSYS and lumped mass model of the chimney structure

3.2 附加分布式TMIS烟囱结构减震设计

针对上述烟囱结构,本文采用分布式 TMIS 控制 结构前三阶模态的地震响应,并在后文与仅控制第一 阶模态及前两阶模态的烟囱减震结构响应进行对比。 依据 2.1节所述的分布式 TMIS 位置确定原则,选定 控制一阶模态的 TMIS-1布置于烟囱顶部节点,控制 二阶模态的 TMIS-2布置于 23号节点,控制三阶模态 的 TMIS-3布置于 17号节点,具体如图 5 所示。同时 根据模态分析结果,求得前三阶结构模态质量分别为 4.30×10⁶,7.99×10⁶及 1.06×10⁷ kg。针对采用两种 不同力学拓扑形式的惯容子系统及不同的场地特征, 设定 4 种不同的设计工况,如表 3 所示。

根据图4所示的设计流程,采用MATLAB编制 程序求解分布式TMIS的设计参数。其中,参数相关

表3 分布式TMIS烟囱减震结构设计工况

Tab. 3 Design cases of the chimney damping structure with distributed TMIS

工况编号	场地条件	TMIS惯容子系统	$\gamma_{ m D,lim}$
C-F-I	硬土场地	混联Ⅰ型	0.75
C-F-Ⅲ	硬土场地	混联Ⅱ型	0.75
C-S-I	软土场地	混联Ⅰ型	0.75
C-S-∐	软土场地	混联Ⅱ型	0.75

指数 β 经试算取为3,参数 $\tilde{\mu}_{t}$ 取值的上限和下限分别 为1和0.01, $\tilde{\zeta}_{a}$ 取值的上限和下限分别为0.9和0.01。 求解式(50)所示的优化问题,可得不同工况下分布 式TMIS的设计参数如表4所示。

由表4可知,在相同的位移减震比需求下,采用混 联 II 型惯容子系统的分布式 TMIS 在软土及硬土场 地条件下的设计参数数值均小于采用混联 I 型惯容 子系统的分布式 TMIS设计参数数值。因此,针对高 耸烟囱结构,采用本文参数设计建议的分布式混联 II 型 TMIS 的经济性优于分布式混联 I 型 TMIS。

表 4 不同工况下烟囱减震结构设计参数 Tab. 4 Design parameters of the chimney damping structure under different design cases

	设计参数				
工优编亏	$ ilde{\mu}_{ m t}$	$ ilde{\zeta}_{ m d}$			
C-F-I	0.057	0.017			
C-F-Ⅱ	0.048	0.014			
C-S-I	0.051	0.015			
C-S-Ⅱ	0.045	0.013			

针对表4中不同分布式TMIS参数的设计工况,分别对应硬土及软土场地随机生成20条过滤 白噪声,并将生成的20条样本分别输入到对应设 计工况的烟囱原结构及分布式TMIS烟囱减震结 构进行动力时程分析。分析完成后,分别统计不同 工况下烟囱原结构及减震结构的动力响应,根据式 (49)分别计算不同工况下结构的位移减震比,并求 取20条过滤白噪声激励计算结果的均值,与目标 性能需求进行对比,结果如表5所示。对比显示不 同工况下动力时程分析结果的均值与理论需求均 相差较小,因而验证了本文所建议设计方法的可 靠性。

表5 烟囱减震结构时程分析结果与需求目标对比

 Tab. 5
 Comparisons
 between
 time-history
 analysis

 results and demand target of the chimney damping
 structure

	γ _E					
工况编号	/ D					
	$\gamma_{ m D,lim}$	平均值				
C-F-I	0.750	0.751				
C-F-Ⅲ	0.750	0.753				
C-S-I	0.750	0.742				
C-S-Ⅱ	0.750	0.745				

3.3 附加分布式TMIS烟囱结构减震性能分析

以硬土场地为例,本节对比传统的分布式 TMD,说明采用不同惯容子系统的两种分布式 TMIS的轻量化减震效果。对比中,分布式TMD同 样控制结构前三阶模态的响应,其布置位置及调谐 质量比μ_t,的参数分布模式与分布式TMIS相同。 在分布式TMIS的设计中,为简化设计,采用了改进 的定点理论以获得部分设计参数。考虑到对比的公 平性,分布式TMD的名义自振频率比λ_t,及名义阻 尼比ζ_a,通过经典的定点理论^[27]求解,表达式如下:

$$\lambda_{\mathfrak{r},i} = \frac{1}{1 + \mu_{\mathfrak{r},i}} \tag{51}$$

$$\zeta_{\mathrm{d},i} = \sqrt{\frac{3\mu_{\mathrm{t},i}}{8(1+\mu_{\mathrm{t},i})}} \tag{52}$$

同时,定义指标 α_t来评估分布式 TMIS 对调谐 质量的轻量化效果,其求解如下式所示:

$$\alpha_{t} = \frac{\tilde{\mu}_{t, \text{TMD}} - \tilde{\mu}_{t, \text{TMIS}}}{\mu_{t, \text{TMD}}} \times 100\%$$
(53)

该指标数值越大,代表分布式TMIS的轻量化 效果越好。

对于传统的分布式 TMD,取3组不同的广义调 谐质量比 $\hat{\mu}_{t,TMD}$ 作为3种设计工况,并根据式(47)的参 数分布模式及式(51)和(52)计算分布式 TMD 的其他 设计参数,得到硬土场地条件下过滤白噪声激励的分 布式 TMD 烟囱结构减震比 γ_{D0} 。按照 2.2节所述的设 计方法,以附加分布式 TMD 烟囱减震结构的减震比 作 为 分 布式 TMIS 的 目 标 减 震 比 ,即 $\gamma_{D(TMD)} =$ $\gamma_{D,Im(TMIS)}$,进而求解硬土场地条件下的 $\hat{\mu}_{t,TMIS}$ 数值并 计算轻量化指标 α_t ,相关结果如表6所示。

由表6可知,在相同的目标减震性能下,对比传统的分布式TMD,采用混联 I型及混联 II型惯容子系统的分布式TMIS均可有效降低调谐质量需求,达到明显的轻量化减震效果。对比而言,对于烟囱结构的减震控制,分布式混联 II型TMIS的轻量化效果要优于分布式混联 I型TMIS。

表 6 不同工况下分布式 TMIS 的轻量化指标 Tab. 6 Lightweight indices of distributed TMIS under different design cases

工况编号	分布式TMD		分布式混联 I 型 TMIS			分布式混联Ⅱ型 TMIS				
	$ ilde{\mu}_{ ext{t}}$	$\gamma_{ m D}$	$\gamma_{ m D,lim}$	$ ilde{\mu}_{ ext{t}}$	$\widetilde{\zeta}_{ m d}$	$\alpha_{\rm t}/\gamma_0$	$\gamma_{ m D,lim}$	$ ilde{\mu}_{ ext{t}}$	$\widetilde{\zeta}_{ m d}$	$\alpha_{\rm t}/\gamma_0$
C-1	0.04	0.794	0.794	0.028	0.006	30.0	0.794	0.026	0.006	35.0
C-2	0.06	0.773	0.773	0.038	0.010	36.7	0.773	0.034	0.009	43.3
C-3	0.08	0.762	0.762	0.046	0.013	42.5	0.762	0.040	0.011	50.0

基于以上分析结果,以轻量化减震效果更佳的分布式混联 II 型 TMIS 为例,进一步分析其多模态减震控制效果。以 C-F-II 工况为标准,在

0.75的顶部位移目标减震比下,按照2.2节的优化 设计策略,分别求解前两阶模态控制的烟囱减震 结构附加分布式 TMIS 设计参数及单模态控制的

TMIS设计参数。进行前两阶模态控制时,TMIS 布置于烟囱顶部及23号节点,单模态控制则仅在 烟囱顶部节点布置TMIS。对于进行不同模态控 制的烟囱减震结构及烟囱原结构,分别绘制其顶 部结构位移的归一化频响函数曲线,如图6所示。 对比烟囱原结构的频响函数曲线,烟囱减震结构 的共振区域峰值数目由于附加的 TMIS 而增加且 峰值显著降低。图6中,对于前三阶模态控制的 烟囱减震结构,其第三阶模态控制效果相较前两 阶控制效果较差,这主要是由于TMIS-3的参数较 小,但考虑烟囱第三阶模态的模态质量参与系数 较小,设计结果可接受。若要提升高阶模态控制效 果,建议减小β取值,重新进行设计。同时,对于不 同模态控制的烟囱减震结构,仅有目标模态的频响 函数峰值显著降低,而未控制模态的频响函数曲线 与烟囱原结构基本相同。因此,本文所建议的分布 式TMIS控制策略可以精准有效地进行烟囱结构 的目标模态减震控制。





Fig. 6 Frequency response functions of different chimney damping structures

为分析不同模态控制下烟囱附加分布式混联 II 型 TMIS 的减震性能,同样针对以 C-F-II 工况为标 准的不同模态控制的烟囱减震结构,进一步求解不 同地震波作用下烟囱减震结构的动力响应。地震波 输入采用7条典型的强震记录,分别为 El Centro 波、 Taft 波、Imperial Valley 波、Coalinga 波、Kobe 波、 Northridge 波以及 Chi-Chi 波。数值积分求解后,分 别统计烟囱原结构及烟囱减震结构的顶部位移、顶 部加速度及基底剪力响应,进而计算不同模态控制 烟囱减震结构的顶部位移减震比γ_D、顶部加速度减 震比γ_A及基底剪力减震比γ_{BS}。γ_D可根据式(49)进 行计算,γ_A和γ_{BS}则按照下式进行计算:

$$\gamma_{\rm A} = \frac{\sigma_{z,\rm A}}{\sigma_{z0,\rm A}}, \ \gamma_{\rm BS} = \frac{\sigma_{z,\rm BS}}{\sigma_{z0,\rm BS}}$$
 (54)

式中 $\sigma_{z0,A} \pi \sigma_{z,A}$ 分别为烟囱原结构和烟囱减震结构的顶部加速度均方根值; $\sigma_{z0,BS} \pi \sigma_{z,BS}$ 则分别为烟

囱原结构和烟囱减震结构的基底剪力均方根值。

不同地震波作用下,不同模态控制的烟囱减震 结构动力响应对比如图7~9所示。分析结果显示, 采用过滤白噪声激励的设计方法得到的分布式 TMIS设计参数在地震激励下具有一定的适用性, 且所设计的分布式TMIS可同时抑制地震激励下结 构的位移、加速度及基底剪力响应。由图7可知,在 顶部位移目标减震比均为0.75的情况下,采用 TMIS进行不同模态控制时均可以有效降低烟囱位 移响应,进行前两阶及前三阶模态的多模态控制的 烟囱位移减震比较为接近,而进行单模态控制的烟 囱位移减震比则略大于多模态控制的烟囱。而由图 8和9可知,不同地震波作用下,采用分布式TMIS 进行前两阶及前三阶模态控制的烟囱加速度及基底 剪力减震比均明显小于单模态控制的加速度及基底 剪力减震比,同时,前三阶模态控制的烟囱加速度及 基底剪力减震比均小于前两阶模态控制的加速度及 基底剪力减震比。因此,对比单模态控制的烟囱减 震结构,采用分布式TMIS进行多模态控制的烟囱 加速度及基底剪力减震效果更佳。



图 7 地震波作用下不同模态烟囱减震结构顶部位移减震比 Fig. 7 Top displacement damping ratios of the chimney damping structure in different modes under seismic wave inputs



图 8 地震波作用下不同模态烟囱减震结构顶部加速度减震比

Fig. 8 Top acceleration damping ratios of the chimney damping structure in different modes under seismic wave inputs



图 9 地震波作用下不同模态烟囱减震结构基底剪力减震比

Fig. 9 Base shear force damping ratios of the chimney damping structure in different modes under seismic wave inputs

3.4 改进定点理论的简化设计合理性检验

在2.1节中,为简化设计过程,采用改进的定点 理论以提前确定分布式TMIS的部分参数设计关 系,进而减少优化过程的计算量。由于定点理论是 基于结构阻尼比为零的假设进行推导的,本节考虑 了结构的固有阻尼进行参数分析,以检验该理论在 本文所建议设计方法中使用的合理性。

本文采用改进的定点理论确定分布式 TMIS 的 惯质比 $\mu_{in,i}$ 、内部频率比 $\lambda_{s,i}$ 和名义自振频率比 $\lambda_{t,i}$, 余下的调谐质量比 $\mu_{t,i}$ 和名义阻尼比 $\zeta_{d,i}$ 分别通过设 定位移目标减震比 $\gamma_{D,im}$ 并求解优化公式获得。于 是,以本文所建议设计方法获得的参数为基准,在 $\mu_{t,i}$ 和 $\zeta_{d,i}$ 的数值不变,而分别改变 $\mu_{in,i}$, $\lambda_{s,i}$ 和 $\lambda_{t,i}$ 数值 的情况下,计算改变后数值对应的顶部位移减震比 γ_{D} ,并求得其与目标减震比的比值 $\gamma_{D}/\gamma_{D,im}$ 。以该数 值的大小来衡量 γ_{D} 与 $\gamma_{D,im}$ 的相对偏离程度,从而说 明采用改进的定点理论进行简化的合理性。

以 C-F-II 工况为例,将该工况获得的设计参数 作为基准,并采用左下标"opt"的进行标记,在改变 $\mu_{in,i}/opt\mu_{in,i}, \lambda_{s,i}/opt\lambda_{s,i} 和 \lambda_{t,i}/opt\lambda_{t,i}$ 数值,而 $\mu_{t,i}$ 和 $\zeta_{d,i}$ 数 值不变的情况下进行参数分析,结果如图 10 所示。 图 10(a)中, $\lambda_{s,i}/opt\lambda_{s,i}$ 和 $\lambda_{t,i}/opt\lambda_{t,i}$ 的数值分别在 0.5~ 1.5范围内变化, $\mu_{in,i}, \mu_{t,i}$ 和 $\zeta_{d,i}$ 的数值分别在 0.5~ 1.5范围内改变, β 布式 前其等高线图。相应地,在图 10(b)中, $\mu_{in,i}/opt\mu_{in,i}$ 和 $\lambda_{t,i}/opt\lambda_{t,i}$ 的数值分别在 0.5~1.5范围内改变,分布式 TMIS 的其余设计参数数值不变,进而绘制 $\gamma_D/\gamma_{D,lim}$ 的等高线图;在图 10(c)中, $\mu_{in,i}/opt\mu_{in,i}$ 和 $\lambda_{s,i}/opt\lambda_{s,i}$ 的 数值分别在 0.5~1.5范围内改变,其余设计参数数 值不变,绘制 $\gamma_D/\gamma_{D,lim}$ 的等高线图。同时,在图 10 (a)~(c)中,采用红色正三角标注了 C-F-II 工况的 设计参数数值,黑色倒三角则表示等高线 $\gamma_D/\gamma_{D,lim}$





数值的最小值。由图 10(a)~(c)可知, $\gamma_D/\gamma_{D,lim}$ 的大部分数值均大于1,最小值为0.99,且取最小响应值时的横/纵坐标数值与设计参数对应的横/纵坐标数 值接近。从而说明了基于改进的定点理论假设求得的设计参数数值对应的减震比与固定 $\mu_{L,i}$ 和 $\zeta_{d,i}$ 参数 情况下的最小减震比接近,同时,基于改进的定点理 论假设所求得的设计参数数值与最优参数基本接 近。因此,验证了本文基于改进的定点理论进行的 简化设计是合理的。

4 结 论

本文针对高耸烟囱结构附加分布式TMIS的轻量化多模态减震控制系统,提出了基于需求的多模态优化设计方法,通过实例验证了优化设计方法的 有效性,并得到以下结论:

(1) 在相同的减震性能指标下, 对比传统的分布式 TMD, 本文采用的两类分布式 TMIS 均可显著降低调谐质量需求, 有效实现烟囱结构轻量化减震控制。其中, 采用混联 II 型惯容子系统的 TMIS 轻量化减震效果更佳。分布式 TMIS 的轻量化减震有助于减少调谐减震装置的占用空间, 方便施工安装, 降低成本。

(2)针对所采用的分布式TMIS,本文所建议的 多模态优化设计方法可有效实现目标减震性能,并 达到多模态控制效果。同时,在进行多模态控制时, 所建议的设计方法仅控制目标模态响应,而不涉及 无关模态,可达到目标模态的精准控制。

(3)在相同的位移减震性能指标下,进行更多阶 模态控制的烟囱附加TMIS减震结构可以更好地抑 制地震激励下的结构加速度及基底剪力响应,从而 显示了多模态控制的优势。

(4)本文所建议的优化设计方法中基于改进定 点理论简化考虑的零固有阻尼假设,对于考虑了固 有阻尼的烟囱减震结构同样适用。

(5)本文所建议的分布式 TMIS 进行烟囱结构 的轻量化多模态控制理论可扩展至其他类型的高耸 结构,相关的分析研究有待进一步展开。

参考文献:

- [1] 中华人民共和国住房和城乡建设部,中华人民共和国国家质量监督检验检疫总局.烟囱设计规范:GB 50051-2013[S].北京:中国计划出版社,2013.
 Ministry of Housing and Urban-Rural Development of the People's Republic of China, General Administration of Quality Supervision, Inspection and Quarantine of the People's Republic of China. Code for design of chimneys: GB 50051-2013[S]. Beijing: China Planning Press, 2013.
- [2] Kilic S A, Sozen M A. Evaluation of effect of August 17, 1999, Marmara earthquake on two tall reinforced concrete chimneys [J]. ACI Structural Journal, 2003, 100(3): 357-364.
- [3] Perrone D, Calvi P M, Nascimbene R, et al. Seismic performance of non-structural elements during the 2016 Central Italy earthquake[J]. Bulletin of Earthquake Engineering, 2019, 17(10): 5655-5677.
- [4] Zembaty Z. On the reliability of tower-shaped structures under seismic excitations [J]. Earthquake Engineering

& Structural Dynamics, 1987, 15(6): 761-775.

- [5] Dai Kaoshan, Fang Chao, Zhang Songhan, et al. Conceptual design and numerical study on a cable-based energy dissipating system for the vibration reduction of tower-like structures[J]. Engineering Structures, 2021, 237: 112034.
- [6] 陈鑫,李爱群,王洪,等.自立式高耸钢结构黏滞阻尼 减振技术及其设计方法[J].建筑结构学报,2016,37
 (6):78-84.
 Chen Xin, Li Aiqun, Wang Hong, et al. Viscous damping technology and design method for self-standing high-rise steel structures[J]. Journal of Building Struc-
- tures, 2016, 37(6): 78-84.
 [7] 贺辉,谭平,刘彦辉,等.圆形高耸结构两级变阻尼 TMD风振控制[J].振动工程学报, 2020, 33(3): 503-508.
 He Hui, Tan Ping, Liu Yanhui, et al. Wind-induced vi-

bration control of circular section high-rise structures employing TMD with two-stage damping level[J]. Journal of Vibration Engineering, 2020, 33(3): 503-508.

- [8] Brownjohn J M W, Carden E P, Goddard C R, et al. Real-time performance monitoring of tuned mass damper system for a 183 m reinforced concrete chimney [J]. Journal of Wind Engineering and Industrial Aerodynamics, 2010, 98(3): 169-179.
- [9] Longarini N, Zucca M. A chimney's seismic assessment by a tuned mass damper [J]. Engineering Structures, 2014, 79: 290-296.
- [10] Elias S, Matsagar V, Datta T K. Effectiveness of distributed tuned mass dampers for multi-mode control of chimney under earthquakes[J]. Engineering Structures, 2016, 124: 1-16.
- [11] 刘良坤,谭平,闫维明,等.一种新型惯容减震器的设计及 减震效果研究[J].振动与冲击,2018,37(15):156-163.
 Liu Liangkun, Tan Ping, Yan Weiming, et al. Design of a novel inerter damper and its aseismic effect under earthquake[J]. Journal of Vibration and Shock, 2018, 37(15):156-163.
- [12] 潘超,张瑞甫,王超,等.单自由度混联Ⅱ型惯容减震体系的随机地震响应与参数设计[J].工程力学,2019,36(1):129-137.
 Pan Chao, Zhang Ruifu, Wang Chao, et al. Stochastic seismic response and design of structural system with series-parallel-Ⅱ inerter system[J]. Engineering Mechanics, 2019, 36(1): 129-137.
- [13] 赵祥昇,李春祥,曹黎媛.结构-NFVD-TTMDI的控 制性能[J].振动工程学报,2022,35(1):55-63.
 Zhao Xiangsheng, Li Chunxiang, Cao Liyuan. Control performance of structure-NFVD-TTMDI[J]. Journal of Vibration Engineering, 2022, 35(1):55-63.
- [14] Ikago K, Saito K, Inoue N. Seismic control of single-degree-of-freedom structure using tuned viscous mass damper[J]. Earthquake Engineering & Structural Dynamics, 2012, 41(3): 453-474.
- [15] Pan Chao, Zhang Ruifu, Luo Hao, et al. Demand-based optimal design of oscillator with parallel-layout viscous

inerter damper[J]. Structural Control & Health Monitoring, 2018, 25(1): e2051.

- [16] 张瑞甫,曹嫣如,潘超.惯容减震(振)系统及其研究 进展[J].工程力学,2019,36(10):8-27.
 Zhang Ruifu, Cao Yanru, Pan Chao. Inerter system and its state-of-the-art[J]. Engineering Mechanics, 2019, 36 (10):8-27.
- [17] Zhang Ruifu, Zhao Zhipeng, Pan Chao, et al. Damping enhancement principle of inerter system [J]. Structural Control and Health Monitoring, 2020, 27(5): e2523.
- Pan Chao, Zhang Ruifu. Design of structure with inerter system based on stochastic response mitigation ratio[J].
 Structural Control and Health Monitoring, 2018, 25 (6): e2169.
- [19] 张瑞甫,曹嫣如,潘超,等.典型激励下调谐质量惯容系统TMIS的轻量化结构控制[J].工程力学,2022,39(9):58-71.
 Zhang Ruifu, Cao Yanru, Pan Chao, et al. Lightweight structural control based on Tuned Mass Inerter System (TMIS) under typical excitation[J]. Engineering Mechanics, 2022, 39(9):58-71.
- [20] Garrido H, Curadelli O, Ambrosini D. Improvement of tuned mass damper by using rotational inertia through tuned viscous mass damper[J]. Engineering Structures, 2013, 56: 2149-2153.
- [21] Marian L, Giaralis A. Optimal design of a novel Tuned

Mass-Damper-Inerter (TMDI) passive vibration control configuration for stochastically support-excited structural systems[J]. Probabilistic Engineering Mechanics, 2014, 38: 156-164.

- [22] 杨涵,刘仰昭,戴靠山,等.高耸烟囱风致振动的TPIMS 减振数值分析[J].振动与冲击,2022,41(9):290-298.
 Yang Han, Liu Yangzhao, Dai Kaoshan, et al. Numerical analysis of TPIMS for reducing wind-induced vibration of high-rise chimney [J]. Journal of Vibration and Shock, 2022, 41(9): 290-298.
- [23] Zhang Li, Xue Songtao, Zhang Ruifu, et al. Simplified multimode control of seismic response of high-rise chimneys using distributed Tuned Mass Inerter Systems (TMIS)[J]. Engineering Structures, 2021, 228: 111550.
- [24] Kanai K. Semi-empirical formula for the seismic characteristics of the ground [J]. Transaction of the Architectural Institute of Japan, 1957, 35(2): 309-325.
- [25] Barredo E, Blanco A, Colin J, et al. Closed-form solutions for the optimal design of inerter-based dynamic vibration absorbers [J]. International Journal of Mechanical Sciences, 2018, 144: 41-53.
- [26] Wilson J L. Earthquake response of tall reinforced concrete chimneys [J]. Engineering Structures, 2003, 25 (1): 11-24.
- [27] Hartog J P D. Mechanical Vibrations [M]. Fourth edition. New York: McGraw-Hill, Dover, 1956.

Lightweight seismic control of high-rise chimneys with different kinds of tuned mass inerter systems

ZHANG Li^{1,2}, ZHANG Rui-fu^{1,2}, XUE Song-tao^{2,3}, XIE Li-yu²

(1.State Key Laboratory of Disaster Reduction in Civil Engineering, College of Civil Engineering, Tongji University, Shanghai 200092, China; 2.Department of Disaster Mitigation for Structures, College of Civil Engineering, Tongji University, Shanghai 200092, China; 3.Department of Architecture, Tohoku Institute of Technology, Sendai 982-8577, Japan)

Abstract: The additional tuning mass damper is a traditional control technique for the chimney, but it usually requires a large additional tuning mass and auxiliary installation space, which brings inconvenience to the construction and installation. This study proposes utilizing the additional tuned mass inerter system (TMIS) to reduce seismic responses of the chimney. The apparent mass effect of the inerter is employed to achieve the goal of lightweight control. Meanwhile, considering that the influence of high-order modes of the high-rise chimney on its seismic responses cannot be ignored, the distributed TMISs arranged along the height of the chimney are proposed to achieve the multimode control effect. Mechanical models of the TMISs based on two different inerter sub-systems are established, and the equations of motion for the chimney with corresponding additional distributed TMISs are established. Taking Kanai-Tajimi's spectrum as the random seismic excitation input and based on the extended fixed-point theory, the simplified assumptions for part of the design parameters of distributed TMISs are proposed. The demand-oriented multimode optimization design method for the chimney with distributed TMISs is presented. The effectiveness of the proposed design method is verified by a design case. The lightweight and multimode control effects of additional distributed TMISs are examined by comparative analyses. The rationality of the simplification based on the extended fixed-point theory is verified through parameter analysis. The results show that the proposed design method can achieve the expected target performance using the two distributed TMISs. Both the two distributed TMISs behave obvious lightweight control effect.

Key words: seismic reduction; inerter; chimney; multimode control; tune

作者简介:张 力(1993-),男,博士研究生。电话:(021)65982390; E-mail: zhangli24@tongji.edu.cn。 通讯作者:张瑞甫(1980-),男,博士,副教授。电话:(021)65983701; E-mail: zhangruifu@tongji.edu.cn。