# 输流直、弯组合管的流体诱发振动分析

刘 伟1,万志勇2,赵千里1

(1.常州机电职业技术学院机械工程学院,江苏常州213164;2.常州智戌新能源电力科技有限公司,江苏常州213002)

**摘要:**基于"以直代曲"的思路,提出在输流直管的流固耦合振动微分方程中直接引入稳态组合张力来描述直、弯组合管的横向 运动。以固定-弹性支承式组合管为例,利用基于 Laplace 变换的新传递矩阵法推导了求解系统固有频率的特征方程,研究了 系统的固有频率及临界流速等振动特性,过程中着重考察了稳态组合张力、流动模型修正因子、系统组成等因素对振动特性的 影响。提出了"伪模态耦合发散"的概念,发现对于稳态组合张力,不同的取值方式会得到不同的临界流速;系统组成的变化会 导致系统的稳定性呈现较大的差异。利用"以曲代直"的思路建立了组合管的振动微分方程,经验证,上述两种思路的计算结 果一致。

关键词:流固耦合振动;输流直、弯组合管;固有频率;稳态组合张力;临界流速
 中图分类号:O327;TH137.7
 文献标志码:A
 文章编号:1004-4523(2025)01-0039-08
 DOI:10.16385/j.cnki.issn.1004-4523.2025.01.005

## Flow-induced vibration analysis of combined straight-curved pipe conveying fluid

LIU Wei<sup>1</sup>, WAN Zhiyong<sup>2</sup>, ZHAO Qianli<sup>1</sup>

(1.School of Mechanical Engineering, Changzhou Vocational Institute of Mechatronic Technology, Changzhou 213164, China;
 2.Changzhou Zhixu New Energy Power Technology Co., Ltd., Changzhou 213002, China)

Abstract: Based on the approach that 'replace curved by straight', the steady combined force is introduced directly into the fluid structure interaction vibration differential equation of straight pipe to describe straight-curved one's transverse motion. Taking clamped-elastically supported combined pipe as an example, the new transfer matrix based on Laplace transform is used to derive the system's characteristic equation calculating its natural frequency, and then the vibration characteristics such as natural frequency and critical velocity are studied. During this process, influences of the steady-state combined tension, flow model modification factor, and system's components etc. on the vibration characteristics are investigated. According to the above investigation, the 'fake coupled-mode divergence' is firstly put forward, it can be concluded that different steady-state combined combined tension may lead to different critical velocity, change of system's components may lead to distinguishing judgement for stability. The vibration differential equation is also established based on the approach 'replacing straight by curved', results of the above two thoughts are verified to be the same. The above investigation can provide insights for studying vibration characteristics of other types of pipes and behaviors of other fluid structure interaction mechanics as well, and be of high guiding meanings for theory and values for practice.

Keywords: fluid structure interaction vibration; combined straight-curved pipe conveying fluid; natural frequency; steady-state combined tension; critical velocity

输流管路作为大部分机械设备不可或缺的组成 部分,其振动特性也越来越受到广泛的关注。近些 年来,人们从实际应用和理论研究的角度对管路系 统开展了诸多工作并取得了许多重要的成果<sup>[1-6]</sup>。 正如PAIDOUSSIS<sup>[7]</sup>强调的那样:输流管路的流固 耦合振动行为已发展成为一种典型的动力学范例, 研究其动力学行为不仅能揭示其本身的运动规律, 更能将研究经验推广至其他类似的问题中去。

目前,被广泛应用于求解输流管路振动特性的 方法主要包括:有限单元法(finite element method, FEM)、微分求积法(differential quadrature method, DQM)、微分变换法(differential transform method,

收稿日期: 2023-01-20; 修订日期: 2023-03-25

**基金项目:**江苏省第六期"333高层次人才培养工程"资助项目((2022)3-16-850);江苏省高等学校基础科学(自然科学)研 究面上项目(22KJD130001);常州市基础研究计划(应用基础研究)项目(CJ20220017)

DTM)、传递矩阵法(transfer matrix method, TMM)、伽辽金法(Galerkin method)以及格林函数 法(Green function method, GFM)。学者们利用上 述方法针对具有不同支承形式、空间构型以及截面 形状特点的输流管路进行了稳定性、分岔与混沌行 为、强迫振动的位移响应等方面的研究,其中具有代 表性的成果主要包括:MISRA等<sup>[8-9]</sup>利用FEM研究 了输流弯管的流体诱发振动特性,并在此基础上结 合实验结果提出了关于弯管中心线是否可伸长的三 个模型,分别为:不可伸长理论、修正的不可伸长理 论和可伸长理论,后续的大多数关于输流弯管的研 究<sup>[10-14]</sup>也都是基于上述三个理论而展开的。WANG 等分别利用DQM<sup>[15]</sup>及其广义形式<sup>[16]</sup>对四种典型支 承形式输流弯管的动力学行为进行了研究。NI 等<sup>[17]</sup>利用DTM求解了四类典型支承形式输流直管 的动力学特性,并且通过计算得到了各类支承形式 下输流直管发生失稳的临界流速。KOO 等<sup>[18]</sup>利用 波动分析法中的动刚度法针对管路的任一单元建立 动态刚度矩阵,而后各单元之间通过连续性条件建 立传递矩阵,最终扩展至整个管路系统,定义了比较 传统的用于求解输流管路振动特性的TMM。 ZHAO 等<sup>[19]</sup>基于 Laplace 变换提出了 L-TMM 传递 矩阵法,与传统的TMM相比,利用L-TMM能够推 导得到具有更低阶数的特征方程,大大提高计算效 率,随后,他们将之用于研究具有弹性支承输流弯管 的稳定性问题。金基铎等<sup>[20]</sup>利用伽辽金法推导了两 端支承式输流直管的临界流速的表达式。LI等<sup>[21]</sup> 结合Laplace变换和格林函数的定义推导了具有不 同支承形式的输流直管强迫振动稳态响应的表达 式,该表达式具有完全封闭的特点。

综上,虽然针对输流直管或弯管流固耦合振动 特性的研究已取得了长足的进步,但对直、弯组合管 动力学行为的相关工作却鲜有报道,而这类管路恰 恰又是工程实际中较为常见的一种结构。因此,本 文基于"以直代曲"的思路,将稳态组合张力引入直 管的流体诱发振动微分方程中,建立了描述直、弯组 合管横向运动的微分方程;利用L-TMM 推导了具 有弹性支承输流直、弯组合管计算固有频率的特征 方程,并研究了稳态组合张力、流动模型修正因子、 系统的组成等因素对振动特性的影响。

## 1 力学及数学模型

#### 1.1 力学模型

为便于问题的描述,对于由两段直管和一段 弯管组合而成的输流管路系统,假设其力学模型 可以简化为由两条直线和一条曲线组合而成,对 应的力学模型如图1所示,图中省略了两端的支 承形式。







基于"以直代曲"的思路,可以考虑将弯管部分 划*N*-2个节点,各单元被近似视为直管,那么系统 的力学模型则可以转化为如图2所示。在图1和2 中,*U*为横截面内的平均流速,*L<sub>i,j</sub>*(*i*, *j*=1,…,*N*)表 示第*i*个节点至第*j*个节点之间管路的长度。



图2 输流直、弯组合管的近似力学模型

Fig. 2 Approximate mechanical model of straight and curved composite pipe conveying fluid

#### 1.2 数学模型

根据文献[7],输流直管基本形式的无量纲流体 诱发振动微分方程为:

$$\frac{\partial^4 \eta}{\partial \xi^4} + u^2 \frac{\partial^2 \eta}{\partial \xi^2} + 2u \sqrt{\beta} \frac{\partial^2 \eta}{\partial \xi \partial \tau} + \frac{\partial^2 \eta}{\partial \tau^2} = 0 \qquad (1)$$

式中, $\xi = x/L$ ,x表示橫坐标,L为直管的总长; $\eta = w/L$ ,w为橫向位移; $\tau = t \Big[ EI/(M+m) \Big]^{1/2} / L^2$ ,t表示时间,E为弹性模量,I为横截面惯性矩,M和m分别表示单位长度的内部流体和管路的质量; $u = UL \Big[ M/(EI) \Big]^{1/2}$ ,U表示内部流体的平均流速; $\beta = M/(M+m)$ 。

根据 MISRA 等<sup>[9]</sup>的研究结论:当弯管两端均受 到支承且忽略重力等因素时,弯管受到的稳态组合 张力 Π 仅与流体的流动有关,且 Π = - MU<sup>2</sup>。但上 述结论是以管路内部流体作平推流动为前提的,当 考虑其他流动形式时,需要对式(1)中的 u<sup>2</sup>项进行修 正,即引入流动模型修正因子 $\alpha^{[22]}$ ,则根据该组合张 力的含义,本文相应地将其修正为 $\Pi = -\alpha M U^2$ 。 因此,描述与图2对应的输流直管横向运动的微分 方程可近似表示为:

 $\frac{\partial^4 \eta}{\partial \xi^4} + (\alpha u^2 + \Pi_0) \frac{\partial^2 \eta}{\partial \xi^2} + 2u \sqrt{\beta} \frac{\partial^2 \eta}{\partial \xi \partial \tau} + \frac{\partial^2 \eta}{\partial \tau^2} = 0 \quad (2)$   $\vec{x} + , \Pi_0 = \Pi L^2 / (EI)_o \quad \vec{e} \ \vec{x} \ \vec{y} \ \vec{z} \ \vec{e} \ \vec{n} \ \vec{b} \ \vec{z} = 0 \quad (2)$  $\vec{f} \ \vec{h} \ \vec{$ 

当组合管路的一端固定,另一端具有一个线弹 簧和扭转弹簧(弹性系数分别用K和K<sub>4</sub>表示)时,与 式(2)对应的边界条件则可以表示为:

$$\begin{cases} \eta(0,\tau) = \eta'(0,\tau) = 0\\ \eta''(1,\tau) = -k_{t}\eta'(1,\tau) \\ \eta''(1,\tau) = k\eta(1,\tau) \end{cases}$$
(3)  
$$\vec{x} \oplus k = KL^{3}/(EI); k_{t} = K_{t}L/(EI)_{\circ}$$

## 2 L-TMM 推导特征方程

式(2)的解可以表示为:

$$\eta(\xi,\tau) = y(\xi) \exp(i\omega\tau) \tag{4}$$

式中,i为虚数单位; $\omega = \Omega L^2 [(M+m)/(EI)]^{1/2}$ ,表 示无量纲特征变量,其中 $\Omega$ 表示特征变量。

将式(4)代入式(2),可得:

$$y^{(4)} + (\alpha u^2 + \Pi_0) y^{(2)} + 2u\omega \sqrt{\beta} i y^{(1)} - \omega^2 y = 0 \quad (5)$$

对式(5)的等号两端进行 Laplace 变换,经过化 简可得:

$$Y(s) = \frac{1}{s^{4} + (\alpha u^{2} + \Pi_{0})s^{2} + 2u\omega\sqrt{\beta} \text{ is} - \omega^{2}} \cdot \left\{ \left[ s^{3} + (\alpha u^{2} + \Pi_{0})s + 2u\omega\sqrt{\beta} \text{ i} \right]y(0) + \left[ s^{2} + (\alpha u^{2} + \Pi_{0}) \right]y^{(1)}(0) + sy^{(2)}(0) + y^{(3)}(0) \right\} (6) \\ \text{ \text{ dx}}(6) + \text{ by} \text{ by} \text{ Bif } f a ext{ tw} ext{ tw}, et all since sinc$$

将式(7)代入式(6),可得:  

$$Y(s) = \frac{s^{3} + (\alpha u^{2} + \Pi_{0})s + 2u\omega\sqrt{\beta}i}{\prod_{i=1}^{4}(s - s_{i})}y(0) + \frac{s^{2} + (\alpha u^{2} + \Pi_{0})}{\prod_{i=1}^{4}(s - s_{i})}y^{(1)}(0) + \frac{s}{\prod_{i=1}^{4}(s - s_{i})}y^{(2)}(0) + \frac{s}{\prod_{i=1}^{4}(s - s_{i})}y^{(2)}(0)$$

(7)

$$\frac{1}{\prod_{i=1}^{4} (s-s_i)} y^{(3)}(0) \tag{8}$$

对式(8)的等号两端取 Laplace 逆变换,结果为:  

$$y(\xi) = L^{-1}[Y(s)] = \phi_1(\xi) y(0) + \phi_2(\xi) y^{(1)}(0) + \phi_3(\xi) y^{(2)}(0) + \phi_4(\xi) y^{(3)}(0)$$
 (9)

式中,

$$\phi_{1}(\xi) = \sum_{i=1}^{4} \frac{\left[s_{i}^{3} + (\alpha u^{2} + \Pi_{0})s_{i} + 2u\omega\sqrt{\beta} i\right]\exp(s_{i}\xi)}{\prod_{j=1, j\neq i}^{4}(s_{i} - s_{j})};$$
  

$$\phi_{2}(\xi) = \sum_{i=1}^{4} \frac{\left[s_{i}^{2} + (\alpha u^{2} + \Pi_{0})\right]\exp(s_{i}\xi)}{\prod_{j=1, j\neq i}^{4}(s_{i} - s_{j})};$$
  

$$\phi_{3}(\xi) = \sum_{i=1}^{4} \frac{s_{i}\exp(s_{i}\xi)}{\prod_{j=1, j\neq i}^{4}(s_{i} - s_{j})};$$
  

$$\phi_{3}(\xi) = \sum_{i=1}^{4} \frac{s_{i}\exp(s_{i}\xi)}{\prod_{j=1, j\neq i}^{4}(s_{i} - s_{j})};$$

根据式(9)可以得到 $y(\xi)$ 和y(0)的关系为:

$$\mathbf{y}(\boldsymbol{\xi}) = T\mathbf{y}(0) \tag{10}$$

式中, 
$$T_{ij} = \phi_j^{(i-1)}(\theta)(i, j=1, 2, 3, 4)$$
, 且  
 $\mathbf{y}(0) = [y(0), y^{(1)}(0), y^{(2)}(0), y^{(3)}(0)]^{\mathrm{T}};$   
 $\mathbf{y}(\xi) = [y(\xi), y^{(1)}(\xi), y^{(2)}(\xi), y^{(3)}(\xi)]^{\mathrm{T}}.$ 

结合 Euler-Bernoulli 梁理论,在任意位置 $\xi$ 处, 管路的位移 w、转角 $\theta$ 、转矩  $M_1$ 和剪力 Q可分别表 示为:

$$w = L\eta = Ly(\xi) \exp(i\omega\tau)$$
(11)

$$\theta = \frac{\partial w}{\partial x} = y^{(1)}(\xi) \exp(i\omega\tau)$$
(12)

$$M_{t} = EI \frac{\partial^{2} w}{\partial x^{2}} = \frac{EI}{L} y^{(2)}(\xi) \exp(i\omega\tau) \quad (13)$$

$$Q = EI \frac{\partial^3 w}{\partial x^3} = \frac{EI}{L^2} y^{(3)}(\xi) \exp(\mathrm{i}\omega\tau) \qquad (14)$$

综合式(11)~(14),在任意位置 *E*处的状态向量可以表示为:

$$q = Hy(\xi) \exp(i\omega\tau)$$
(15)

式中, $q = (w, \theta, M_1, Q)^T$ ,且H中的非零项为:  $H_{11} = L, H_{22} = 1, H_{33} = EI/L, H_{44} = EI/L^2$ 。 根据式(15), $y(\xi)$ 可以表示为:

$$\mathbf{y}(\boldsymbol{\xi}) = H^{-1}q\exp(-\mathrm{i}\omega\tau) \tag{16}$$

对于第m个单元,若其两端节点的坐标分别用  $\xi_m 和 \xi_{m+1}$ 表示,则根据式(10),(16)和(15)可知分别 有以下表达式,即:

$$\mathbf{y}(\boldsymbol{\xi}_{m+1}) = T_m \mathbf{y}(\boldsymbol{\xi}_m) \tag{17}$$

$$\mathbf{y}(\boldsymbol{\xi}_{m}) = H_{m}^{-1} \boldsymbol{q}_{m} \exp(-\mathrm{i}\omega\tau) \qquad (18)$$

 $\boldsymbol{q}_{m+1} = \boldsymbol{H}_{m} \boldsymbol{y} \big( \boldsymbol{\xi}_{m+1} \big) \exp(\mathrm{i} \boldsymbol{\omega} \tau) \tag{19}$ 

式(17)~(19)中 *ξ*和 *q*的下标表示节点的编号; *T*和*H*的下标表示管路单元的编号。

将式(18)代入式(17),然后将结果代入式(19), 经过化简可得:

$$\boldsymbol{q}_{m+1}^{\mathrm{l}} = \boldsymbol{S}_{m} \boldsymbol{q}_{m}^{\mathrm{r}} \tag{20}$$

式中, $S_m = H_m T_m H_m^{-1}$ ,上标1和r分别表示左(left) 和右(right)两个方向。

若第*m*个节点处有弹性支承且弹性系数分别为 K(线弹簧)和K<sub>t</sub>(扭转弹簧),则根据力的平衡条件, 在该节点处有:

 $Q_m^r = Q_m^l - Kw_m, M_{tm}^r = M_{tm}^l + K_t \theta_m$  (21) 式中,下标 m 表示节点的编号。由于任意点处的位 移 w 和转角  $\theta$  都是连续的,所以不需要标注方向。

根据式(21),可得第*m*个节点左右两端的状态 向量为:

$$\boldsymbol{q}_{\boldsymbol{m}}^{\mathrm{r}} = \boldsymbol{F}_{\boldsymbol{m}} \boldsymbol{q}_{\boldsymbol{m}}^{\mathrm{l}} \tag{22}$$

式中,F的下标表示节点的编号,且 $F_{ii} = 1(i=1, 2, 3, 4), F_{32} = K_1, F_{41} = -K, 其余元素全部为0。$ 

将式(22)代入式(20),可得:

$$\boldsymbol{q}_{m+1}^{\mathrm{l}} = \boldsymbol{S}_{m} \boldsymbol{F}_{m} \boldsymbol{q}_{m}^{\mathrm{l}} \tag{23}$$

于是,对共有N个节点的管路来说,有以下表达式,即:

$$q_{N}^{r} = F_{N} q_{N}^{l} = F_{N} (S_{N-1} F_{N-1}) q_{N-1}^{l} = \frac{\#_{N-1} \uparrow \# \#}{F_{N} (S_{N-1} F_{N-1}) \cdots (S_{1} F_{1})} q_{1}^{l}$$
(24)

令 $A = F_N(S_{N-1}F_{N-1})\cdots(S_1F_1)$ ,对于与图2对 应的固定-弹性支承式输流直管,其两端节点处的状态向量分别为:

$$q_1^1 = [0 \ 0 \ M_{t1} \ Q_1]^T$$
 (25)

$$\boldsymbol{q}_{N}^{\mathrm{r}} = \begin{bmatrix} \boldsymbol{w}_{N} & \boldsymbol{\theta}_{N} & -\boldsymbol{K}_{\mathrm{t}}\boldsymbol{\theta}_{N} & \boldsymbol{K}\boldsymbol{w}_{N} \end{bmatrix}^{\mathrm{T}}$$
(26)

将式(25)和(26)代入式(24),经过整理可得:

$$\begin{bmatrix} A_{33} + K_{t}A_{23} & A_{34} + K_{t}A_{24} \\ A_{43} - KA_{13} & A_{44} - KA_{14} \end{bmatrix} \begin{pmatrix} M_{t1} \\ Q_{1} \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 0 \\ 0 \end{pmatrix} (27)$$

由于式(27)中的*M*<sub>u</sub>和Q不得为0,所以为了得 到非平凡解,系数矩阵的行列式必须为0,即

$$\begin{vmatrix} A_{33} + K_{\tau}A_{23} & A_{34} + K_{\tau}A_{24} \\ A_{43} - KA_{13} & A_{44} - KA_{14} \end{vmatrix} = 0$$
(28)

由于A为包含无量纲的特征变量以及系统各物 理参数的矩阵,因此式(28)为求解具有弹性支承输 流直、弯组合管特征值的特征方程。根据上述推导 过程可知,通过求解式(28)得到的特征值必然为复 数,PAIDOUSSIS<sup>[7]</sup>曾经提及,通过求解特征方程得 到的特征值,其实部(下文以Re( $\omega$ )表示)是系统的固 有频率,虚部(下文以Im( $\omega$ )表示)与阻尼相关,且稳定 性的判据可以描述为:当Re( $\omega$ )==0,Im( $\omega$ )的符号开 始改变时对应的流速为发散失稳临界流速(下文以  $u_{cd}$ 表示);当Re( $\omega$ )≠0,Im( $\omega$ )的符号开始改变时对 应的流速为颤振失稳临界流速(下文以 $u_{cf}$ 表示)。

## 3 正确性验证

#### 3.1 方法的正确性验证

当弹性系数*K*和*K*<sub>1</sub>取不同值时,管路的支承形式会发生变化,当*K*或*K*<sub>1</sub>取极限值时会得到典型的支承形式,结果如表1所示。

#### 表1 弹性系数与支承形式的对应关系

Tab. 1 Correspondence between elastic coefficient and support form

弹性系数 K和 K <sub>t</sub>	支承形式
$K = K_t = 0$	悬臂式
$K_{t}=0, K=\infty$	固定一筒支式
$K = K_{t} = \infty$	固定-固定式

微分变换法(DTM)在计算微分方程方面的 正确性已经经过多方验证<sup>[1-3,17]</sup>。当不计稳态组合 张力,即 $\Pi_0 = 0$ 时,式(2)可用来描述输流直管的 流体诱发振动问题。因此,下面在该前提下同时 利用 L-TMM 和 DTM 计算当流动模型修正因子  $\alpha = 1$ ,质量比 $\beta = 0.5$ 时固定-固定式输流直管的 前四阶固有频率(计算时以  $10^8$ 近似 $\infty$ ),结果如 表2所示。

由表2发现,L-TMM的计算结果与DTM十分 相近,证明了方法的正确性。

表 2	回定-回定式输流且官的刖四阶回有频率	

流速u	$\omega_1$	$\omega_2$	$\omega_{3}$	$\omega_4$
2	21.09/21.08	60.24/60.22	119.38/119.33	198.29/198.14
4	16.79/16.78	55.80/55.79	114.73/114.68	193.53/193.38
6	6.11/6.11	47.85/47.84	106.67/106.63	185.40/185.27
8	0/0	34.25/34.25	94.53/94.49	173.57/173.45
10	16.97,	/16.97	76.20/76.18	157.29/157.19

#### 3.2 模型的正确性验证

frequencies

研究一段输流直、弯组合管,其内径 $r_1$ =12 mm, 外径 $r_2$ =14 mm,两段直管部分的长度均为L= 500 mm,弯管部分的中心线半径R=100 mm,弯管 的张角 $\theta_c$ =90°,材料密度 $\rho_p$ =7800 kg/m<sup>3</sup>,弹性模量 E=210 GPa,泊松比 $\mu$ =0.29。内部流体的密度  $\rho_i$ =1000 kg/m<sup>3</sup>,流速U=50 m/s,管路两端均为固 定支承。

利用L-TMM 对式(2)进行计算,在计算过程中 取 $\alpha = 1, N = 11$ ,同时利用 FEM 对该管路系统的固 有频率进行计算,二者的计算结果如表3所示。

表 3 前四阶固有频率的 FEM 解和 L-TMM 解 Tab. 3 FEM and L-TMM solutions of the first four natural

	- 1		
固有频率	FEM 解 Ω <sub>F</sub> / Hz	L-TMM 解 <i>Q</i> <sub>t</sub> /Hz	$rac{arOmega_{ m T}-arOmega_{ m F}}{arOmega_{ m F}}/ \ ^{ m 0}{ m 0}$
$\Omega_1$	139.66	142.28	1.88
$arOmega_2$	419.01	431.44	2.97
$arOmega_{3}$	826.11	852.41	3.18
$arOmega_4$	1358.9	1410.8	3.82

如表3所示,在物理参数和支承形式均一致的 情况下,L-TMM的计算结果均比FEM的大,并且 固有频率的阶数越高,引起的偏差越大。但总的来 讲,式(2)的有效性得到了验证。

## 4 参数对振动特性的影响

在本节的研究中,除流速外,假设系统的其他参数与3.2节一致,则质量比β=0.262。

#### 4.1 稳态组合张力的影响

若以平推流模型进行计算,即取流动模型修正 因子α=1<sup>[22]</sup>。下面研究稳态组合张力沿管路轴线 方向取不同值时系统的固有频率与流速的关系,结 果如图3所示,计算过程中取N=11。

在图 3 中,同一种线型由低到高分别表示 1~4 阶固有频率,且包含以下三种计算工况:

(1) 实线对应仅弯管部分取 $\Pi_0 = -u^2$ ;

(2) 虚线对应整个管路取 $\Pi_0 = 0$ ;

(3) 点画线对应整个管路取 $\Pi_0 = -u^2_{\circ}$ 。

对于第3种工况,在计算的流速范围内并不会 发生失稳,且仅1阶固有频率随流速降低,其他3阶 均增大。对于第1和第2种工况,它们的1,2阶模态 发生失稳,其失稳形式如图4所示。

综合图3和4,前两种工况下系统的失稳形式一



图 3 不同稳态组合张力下组合管的前四阶固有频率





图4 前两种工况下前2阶特征值的虚部解

Fig. 4 The imaginary part solution of the first two order eigenvalues under the first two conditions

致,但临界流速却不同。对于第1种工况,其1阶模态发散区间为[8.747,9.155],其1,2阶模态耦合颤振临界流速*u*<sub>c</sub>=9.441;对于第2种工况,计算结果则分别为[6.287,8.988]和*u*<sub>c</sub>=9.048。

#### 4.2 流动模型修正因子的影响

当流体的流动形式不同时, $\alpha$ 的取值不同<sup>[22]</sup>,具体表现为:当流体做平推流动时, $\alpha = 1$ ;当流动形式 为层流时, $\alpha = 4/3$ ;当流动形式为紊流且雷诺数  $Re = 3 \times (10^3 \sim 10^5)$ 时, $\alpha = 1.015 \sim 1.040$ (管路内 壁光滑)以及 $\alpha = 1.035 \sim 1.055$ (管路内壁粗糙)。 下面分别取 $\alpha = 1,4/3$ 和1.040来计算两端固定式 输流直、弯组合管的前4阶特征值,结果如图5所示, 计算过程中取N = 11。

在图 5 中,实线、虚线和点画线分别对应  $\alpha$  = 1, 1.040和4/3时的计算结果,可以发现随着  $\alpha$ 的增大,失 稳临界流速逐渐减小。在图 5(b)中,可以发现当  $\alpha$  = 4/3,u = 9.098时出现了不同于已有研究成果的情 况,此时固有频率已降为0,阻尼产生了不同趋势的走 向,这一点与发散的原理一致,但由于符号未发生改 变,导致并未真实地产生发散,因此本文将其命名为 "伪模态耦合发散",以表征模态合二为一后可能产生 发散的情况。





#### 4.3 系统组成的影响

4.1和4.2节是以图2所示的力学模型为基础进 行研究的,事实上,当管路系统的组成更为复杂时, 结构的振动特性将会发生变化,对于一组包含一段 直管和一段弯管的管路系统来说,其简化的力学模 型及近似模型如图6所示。





当系统由多组如图6所示的管路组成时,其空间构型将会十分复杂,由于本文所提的数学模型(即式(2))与管路系统具体的空间构型无关,因此具有较高的适用性。下面以如图6所示的一组管路为基

础,并以弯管末端连接直管始端为例(即系统中直、 弯管交替布置),利用L-TMM研究多组管路系统的 前两阶特征值,结果如图7所示,其中,Z表示组的数 量,并且在计算过程中取 $\alpha = 1$ 及N = 11。



Fig. 7 First order eigenvalue of multiple groups of straight and curved composite pipes

如图 7 所示,当系统组成不同时,一阶模态发散失稳的临界流速不同,从理论上来讲,当管路支承端之间的距离越长时系统越容易发生失稳,因此将计算结果换算成有量纲的数据,于是得到由1~3 组如图 6 所示的直、弯组合管路组成的管路系统的临界流速分别为 U<sub>ed</sub>=186.87、115.33 和71.79 m/s。

## 5 "以曲代直"的数学模型

第 2~4节全部都是基于"以直代曲"的思路进行的,那么反过来,当弯管中心线的半径足够大时, 弯管可被近似视为直管。对于两端支承式输流直、 弯组合管,以修正的不可伸长或可伸长理论为基础, 得到的关于稳定性的结论更为恰当<sup>[9]</sup>,此时,稳态组 合张力抵消了微分方程中*u*<sup>2</sup>项<sup>[16]</sup>,如果不计轴向及 横向的附加质量和阻尼,那么以文献[16]的微分方 程为基础便得到了该思路下组合管横向的无量纲振 动微分方程为:

$$\frac{1}{\theta_{\rm c}^6}\frac{\partial^6\xi}{\partial\theta^6} + \frac{2}{\theta_{\rm c}^4}\frac{\partial^4\xi}{\partial\theta^4} + \frac{2u\sqrt{\beta}}{\theta_{\rm c}^3}\frac{\partial^4\xi}{\partial\theta^3\partial\tau} +$$

$$\frac{1}{\theta_{c}^{2}}\left(\frac{\partial^{2}\boldsymbol{\xi}}{\partial\theta^{2}}+\frac{\partial^{4}\boldsymbol{\xi}}{\partial\theta^{2}\partial\tau^{2}}\right)+\frac{2u\sqrt{\beta}}{\theta_{c}}\frac{\partial^{2}\boldsymbol{\xi}}{\partial\theta\partial\tau}-\frac{\partial^{2}\boldsymbol{\xi}}{\partial\tau^{2}}=0 (29)$$

式中, $\xi = w/R, w$ 表示中心线上任一点的切向位移, R为中心线半径; $\theta = \Theta/\theta_c, \Theta$ 表示角度坐标, $\theta_c$ 为弯 管的张角; $\beta = M/(M+m), M 和 m 分别为单位长$  $度流体和管路的质量;<math>u = UR[M/(EI)]^{1/2}, U$ 表示 内部流体的平均流速,E为管路的弹性模量,I为横 截面惯性矩; $\tau = t/R^2 \cdot [EI/(M+m)]^{1/2}, t$ 表示时间;  $\theta_c = L/R, L$ 表示弯管的弧长。

对于直、弯组合管,在利用L-TMM对式(29)进 行求解时,需要注意:

(1) 计算直管部分时将R取为无穷大(本文以 10<sup>8</sup>近似);

(2)基于修正的不可伸长理论,法向位移为η= ∂ξ/∂θ,其中η=rθ<sub>0</sub>/R,表示管路中心线上任一点法 向位移r的无量纲形式。

以3.2节的数据为基础,对两种思路下输流直、 弯组合管的前四阶固有频率进行计算,结果如表4 所示。

	表4 两种思路下组合管的前四阶固有频率
Tab. 4	The first four natural frequencies of the combined
	nine under two ideas

固有频率	以直代曲 $\omega_{sc}$	以曲代直ω <sub>cs</sub>
$\omega_1$	19.322	19.319
$\omega_{2}$	58.519	58.501
$\omega_{3}$	118.10	117.21
$oldsymbol{\omega}_4$	196.85	195.99

由表4可知,由两种思路得到的计算结果几乎 一致,再次证明了本文思路及方法的正确性。

## 6 结 论

本文基于"以直代曲"的思路,通过在已有的输 流直管的流体诱发振动微分方程中引入稳态组合张 力建立了描述直、弯组合管横向振动的数学模型,经 FEM和L-TMM对比计算,证明了上述模型的正 确性。

随着流动模型修正因子的增加,管路发生失稳 的临界流速逐渐减小。上述研究可为研究其他类型 管路的振动特性以及其他流固耦合力学行为提供 思路。

### 参考文献:

- [1] CHEN S S, CHEN C K. Application of the differential transformation method to the free vibrations of strongly non-linear oscillators[J]. Nonlinear Analysis: Real World Applications, 2009, 10(2): 881-888.
- [2] YALCIN H S, ARIKOGLU A, OZKOL I. Free vibration analysis of circular plates by differential transformation method[J]. Applied Mathematics and Computation, 2009, 212: 377-386.
- [3] MEI C. Application of differential transformation technique to free vibration analysis of a centrifugally stiffened beam[J]. Computers and Structures, 2008, 86 (11-12): 1280-1284.
- [4] 赵千里,孙志礼,柴小冬,等.具有弹性支承输流管路的强迫振动分析[J].机械工程学报,2017,53(12): 186-191.

ZHAO Qianli, SUN Zhili, CHAI Xiaodong, et al. Forced vibration analysis of fluid-conveying pipe with elastic supports[J]. Chinese Journal of Mechanical Engineering, 2017, 53(12): 186-191.

- [5] ABDELBAKI A R, PAIDOUSSIS M P, MISRA A K. A nonlinear model for a hanging tubular cantilever simultaneously subjected to internal and confined external axial flows[J]. Journal of Sound and Vibration, 2019, 449: 349-367.
- [6] SAZESH S, SHAMS S. Vibration analysis of cantilever pipe conveying fluid under distributed random excitation[J]. Journal of Fluids and Structures, 2019, 87: 84-101.
- [7] PAIDOUSSIS M P. The canonical problem of the fluidconveying pipe and radiation of the knowledge gained to other dynamics problems across Applied Mechanics[J].
   Journal of Sound and Vibration, 2008, 310(3): 462-492.
- [8] MISRA A K, PAIDOUSSIS M P, VAN K S. On the dynamics of curved pipes transporting fluid. Part I: inextensible theory[J]. Journal of Fluids and Structures, 1988, 2(3): 221-244.
- [9] MISRA A K, PAIDOUSSIS M P, VAN K S. On the dynamics of curved pipes transporting fluid. Part II: extensible theory[J]. Journal of Fluids and Structures, 1988, 2(3): 245-261.
- [10] LUO Y Y, TANG M, NI Q, et al. Nonlinear vibration of a loosely supported curved pipe conveying pulsating

fluid under principal parametric resonance[J]. Acta Mechanica Solida Sinica, 2016, 29(5): 468-478.

- [11] ZHAO Q L, SUN Z L. In-plane forced vibration of curved pipe conveying fluid by Green function method
   [J]. Applied Mathematics and Mechanics (English edition), 2017, 38(10): 1397-1414.
- [12] NI Q, TANG M, WANG Y K, et al. In-plane and outof-plane dynamics of a curved pipe conveying pulsating fluid[J]. Nonlinear Dynamics, 2014, 75(3): 603-619.
- [13] TANG M, NI Q, LUO Y Y, et al. Flow-induced vibration of curved cylinder arrays subject to loose support[J]. Nonlinear Dynamics, 2014, 78(4): 2533-2545.
- [14] NI Q, TANG M, LUO Y Y, et al. Internal-external resonance of a curved pipe conveying fluid resting on a nonlinear elastic foundation[J]. Nonlinear Dynamics, 2014, 76(1): 867-886.
- [15] WANG L, NI Q, HUANG Y Y. Dynamical behaviors of a fluid-conveying curved pipe subjected to motion constraints and harmonic excitation[J]. Journal of Sound and Vibration, 2007, 306(3-5): 955-967.
- [16] WANG L, NI Q. In-plane vibration analyses of curved pipes conveying fluid using the generalized differential quadrature rule[J]. Computers and Structures, 2008, 86(1-2): 133-139.
- [17] NI Q, ZHANG Z L, WANG L. Application of the differential transformation method to vibration analysis of pipes conveying fluid[J]. Applied Mathematics and

Computation, 2011, 217(16): 7028-7038.

- [18] KOO G H, YOO B. Dynamic characteristics of KA-LIMER IHTS hot leg piping system conveying hot liquid sodium[J]. International Journal of Pressure Vessels and Piping, 2000, 77(11): 679-689.
- [19] ZHAO Q L, SUN Z L. Flow-induced vibration of curved pipe conveying fluid by a new transfer matrix method [J]. Engineering Applications of Computational Fluid Mechanics, 2018, 12(1): 780-790.
- [20] 金基铎,杨晓东,邹光胜.两端支承输流管道的稳定性和临界流速分析[J].机械工程学报,2006,42
   (11):131-136.

JIN Jiduo, YANG Xiaodong, ZOU Guangsheng. Stability and critical flow velocity of supported pipes conveying fluid[J]. Journal of Mechanical Engineering, 2006, 42(11): 131-136.

- [21] LI Y D, YANG Y R. Forced vibration of pipe conveying fluid by the Green function method [J]. Archive of Applied Mechanics, 2014, 84(12): 1811-1823.
- [22] GUO C Q, ZHANG C H, PAIDOUSSIS M P. Modification of equation of motion of fluid-conveying pipe for laminar and turbulent flow profiles[J]. Journal of Fluids and Structures, 2010, 26(5): 793-803.

第一作者:刘 伟(1977—),男,硕士,高级工程师。
 E-mail: lw950626@163.com
 通信作者:赵千里(1989—),男,博士,讲师。
 E-mail: 165187407g@qq.com